

❄️ Chapitre 20 ❄️

Équations de droites

Objectif du chapitre :

- Reconnaître une équation de droite.
- Tracer une droite d'équation connue et déterminer l'appartenance d'un point à cette droite.
- Déterminer le coefficient directeur, l'ordonnée à l'origine ainsi que l'équation d'une droite à partir de sa représentation graphique.

I. Vecteur directeur et équation cartésienne d'une droite

❄️ **Définition 1:**

Soient A et B deux points d'une droite \mathcal{D} du plan.
On appelle vecteur directeur de \mathcal{D} tout vecteur \vec{u} colinéaire à \vec{AB} .

🔴 **Propriété 1 :**

Toute droite du plan de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ a pour équation cartésienne :

$$ax + by + c = 0 \quad \text{avec } a, b, c \in \mathbb{R} \text{ et } a \text{ ou } b \text{ non nul}$$

♥️ **Démonstration :** *Exigible en fin de seconde*

Proposition à démontrer : « Toute droite du plan de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ a pour équation cartésienne $ax + by + c = 0$ avec $a, b, c \in \mathbb{R}$ et a ou b non nul »

On considère la droite (AB) de vecteur directeur $\vec{AB} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$

Soit $M(x; y)$ un point de la droite (AB) , alors les points A, M et B sont alignés donc les vecteurs \vec{AM} et \vec{AB} sont colinéaires :

$$\begin{aligned} \vec{AM} \begin{pmatrix} x - x_A \\ y - y_A \end{pmatrix} & \quad \text{et} \quad \vec{AB} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix} \\ \vec{AM} \text{ et } \vec{AB} \text{ colinéaires} & \iff \det(\vec{AM}; \vec{AB}) = 0 \\ & \iff (x - x_A) \times (a) - (y - y_A) \times (-b) = 0 \\ & \iff ax - ax_A + by - by_A = 0 \\ & \iff ax + by + (-ax_A - by_A) = 0 \\ & \iff ax + by + c = 0 \quad \text{avec } c = (-ax_A - by_A) \end{aligned}$$

La droite (AB) de vecteur directeur $\vec{AB} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ a pour équation cartésienne : $ax + by + c = 0$ ■

II. Équation réduite de droite

🔴 **Propriété 2 :**

Soit c un réel.

- Toute droite parallèle à l'axe des ordonnées a pour équation $x = c$,
- L'ensemble des points $M(x; y)$ tels que $x = c$ est une droite parallèle à l'axe des ordonnées.

Propriété 3 :

Soient m et p des réels.

1. Toute droite non parallèle à l'axe des ordonnées est de la forme $y = mx + p$,
2. L'ensemble des points $M(x; y)$ tels que $y = mx + p$ est une droite non parallèle à l'axe des ordonnées.

Remarque :

- Le réel m s'appelle le **coefficient directeur**, il est parfois appelé a .
- Le réel p est l'**ordonnée à l'origine**, parfois appelé b .

Méthode 1 :

Pour identifier un coefficient directeur ou une ordonnée à l'origine, il faut toujours mettre l'équation sous forme réduite :

1. On développe et simplifie au maximum l'expression
 2. On « isole le y » lorsque c'est possible.
- Si on peut « isoler le y »,

On identifie la valeur qui est multipliée à notre inconnue « x ». C'est le coefficient directeur de la droite.

On identifie la valeur « seule ». C'est l'ordonnée à l'origine de la droite.

- Si on ne peut pas « isoler le y », la droite est parallèle à l'axe des ordonnées, donc il n'y a ni coefficient directeur, ni ordonnée à l'origine.

Remarque :

Une équation de droite peut toujours s'écrire sous la forme $ax + by + c = 0$, avec $(a; b) \neq (0; 0)$: c'est ce qu'on appelle l'**équation cartésienne** de la droite.

III. Coefficient directeur

Définition 2:

Soient $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$ deux points d'une droite \mathcal{D} , le coefficient directeur se calcule grâce à la formule :

$$m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}$$

Exemple 1:

On considère la droite \mathcal{D} passant par $A(2; -1)$ et $B(-1; 5)$.

Comment déterminer l'équation de la droite \mathcal{D} passant par deux points A et B ?

Méthode 2 : *A partir de m et p*

La droite D n'est pas parallèle à l'axe des ordonnées, elle a donc pour équation $y = mx + p$.

$$m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} = \frac{5 + 1}{-1 - 2} = -2$$

\mathcal{D} passe par le point $A(2; -1)$ donc les coordonnées du point A vérifie l'équation de la droite \mathcal{D} d'où :

$$\begin{aligned} y_A &= mx_A + p \\ \Leftrightarrow y_A &= -2x_A + p \\ \Leftrightarrow -1 &= -2 \times 2 + p \\ \Leftrightarrow p &= 3 \end{aligned}$$

La droite \mathcal{D} a pour équation réduite : $y = -2x + 3$

Méthode 3 : *Avec des vecteurs*

Soit $M(x; y)$ un point de la droite \mathcal{D} , alors les vecteurs \vec{AM} et \vec{AB} sont colinéaires :

$$\begin{aligned} \vec{AB} \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} -3 \\ 6 \end{pmatrix} \\ \vec{AM} \begin{pmatrix} x_M - x_A \\ y_M - y_A \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} x - 2 \\ y + 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \vec{AM} \text{ et } \vec{AB} \text{ colinéaires} &\Leftrightarrow (-3) \times (y + 1) - 6 \times (x - 2) = 0 \\ &\Leftrightarrow -3y - 3 - 6x + 12 = 0 \\ &\Leftrightarrow -6x - 3y + 9 = 0 \end{aligned}$$

La droite \mathcal{D} a pour équation cartésienne : $2x + y - 3 = 0$

IV. Droites parallèles, droites sécantes

Propriété 4 :

Deux droites \mathcal{D} et \mathcal{D}' d'équations respectives $y = mx + p$ et $y = m'x + p'$ sont :

- parallèles si et seulement si $m = m'$,
- sécantes si et seulement si $m \neq m'$.

Exemple 2:

Déterminer une équation de la droite \mathcal{D} parallèle à la droite \mathcal{D}' d'équation $y = 2x - 3$ passant par le point $A(1;5)$.

La droite \mathcal{D} n'est pas parallèle à l'axe des ordonnées, elle a donc pour équation $y = mx + p$.

\mathcal{D} est parallèle à \mathcal{D}' donc $m_{\mathcal{D}} = m_{\mathcal{D}'} = 2$

\mathcal{D} passe par le point $A(1;5)$ d'où :

$$\begin{aligned} y_A &= mx_A + p \\ 5 &= 2 \times 1 + p \\ p &= 3 \end{aligned}$$

La droite \mathcal{D} a pour équation réduite $y = 2x + 3$

V. Représentation graphique

Comment tracer la représentation graphique d'une droite ?

Méthode 4 : Calcul de coordonnées de points appartenant à la droite

1. Choisir deux valeurs de x : x_1 et x_2 ,
2. Calculer y_1 et y_2 ,
3. Placer les points $A(x_1; y_1)$ et $B(x_2; y_2)$ dans le plan muni d'un repère $(O; I; J)$
4. Tracer la droite (AB)

Méthode 5 : Utilisation du coefficient directeur et de l'ordonnée à l'origine

1. Dans un repère $(O; I; J)$, placer le point P de coordonnées $P(0; p)$,
2. A partir de ce point, tracer le vecteur $\vec{v}(1; m)$ ce qui nous donne un second point M
3. Tracer la droite (MP) .

Exemple 3:

Représentons graphiquement la droite d'équation $y = \frac{2}{3}x - 2$ avec la méthode des coordonnées de points.

1. Choix de x_1 et x_2 . Le mieux est de prendre deux valeurs pouvant se placer dans le repère tracé (ici entre -4 et 4) et relativement écartées afin d'avoir une meilleure précision de tracé.

Je choisis ici $x_1 = -3$ et $x_2 = 3$ afin de simplifier les calcul de y_1 et y_2

$$2. \quad y_1 = \frac{2}{3}x_1 - 2 \text{ et } y_2 = \frac{2}{3}x_2 - 2$$

$$\text{Donc : } y_1 = \frac{2}{3} \times (-3) - 2 \text{ et } y_2 = \frac{2}{3} \times (3) - 2$$

$$\text{Donc : } y_1 = -4 \text{ et } y_2 = 0$$

3. On place les points $A(x_1; y_1)$ et $B(x_2; y_2)$ (en bleu sur le graphique)
4. On la droite (AB) (en rouge sur le graphique)

